

# Sumarizace výpočtů

GNSS Solutions, Copyright (C) 2007 Magellan Navigation, Inc. 30.11.2009 11:46:42  
[www.pro.magellanGPS.com](http://www.pro.magellanGPS.com)

Název projektu : Rantířov4002C

Souřadnicový systém : WGS 84

Časové pásmo : (GMT+01:00) Praha, Bratislava, Budapešť, Bělehrad, Lublaň

Délkové jednotky : Meters

## Souřadnicový systém

### Coordinate system

Name : WGS 84  
Type : Geographic  
Unit name : Radians  
Radians per unit : 1  
Vertical datum : Ellipsoid  
Vertical unit : Meters  
Meters per unit : 1

### Datum

Name : WGS 84  
Ellipsoid Name : WGS 84  
Semi-major Axis : 6378137.000 m  
Inverse Flattening : 298.257223563  
DX to WGS84 : 0.0000 m  
DY to WGS84 : 0.0000 m  
DY to WGS84 : 0.0000 m  
RX to WGS84 : 0.000000 "  
RY to WGS84 : 0.000000 "  
RZ to WGS84 : 0.000000 "  
ppm to WGS84 : 0.000000000000

## Kontrolní body

Č. bodu		Souřadnice	95% chyba	Výpis	Control Error
RAN3	Long 15° 30'	29.00000"E	0.000	FIXED	
	Lat 49° 24'	14.00000"N	0.000	FIXED	
	Ellips height	548.000	0.000	FIXED	

## Určované body

Č. bodu		Souřadnice	95% chyba	Výpis
4002	Long 15° 30'	35.89722"E	0.002	Adjusted
	Lat 49° 24'	14.22899"N	0.002	Adjusted

Ellips height	555.738	0.002	Adjusted
Poznámka	gps		

## Soubory

Název	Start Time	Sampling	Epochy	Size (Kb)	Type
BROVRB09.323	09/11/19 11:46	2	698	247	L1 GPS/SBAS
ran3323k.rxo	09/11/19 11:45	2	751	411	L1/L2 GPS

## Observace

Stanovisko	Start Time	Time span	Typ	Soubor
4002	19 listopad 2009 11:46:22.00	00:23:16.00	Static	BROVRB09.323
RAN3	19 listopad 2009 11:45:00.00	00:25:00.00	Static	ran3323k.rxo

## Výpočet

Reference	Reference File	Rover	Rover File	Mode	Num
RAN3	ran3323k.rxo	4002	BROVRB09.323	Static	1

## Vypočtené vektory

Vektor Identifier	Vektor	95%		Vektor	95%	SV	PDOP	QA	Výpočet
	délka	chyba		Components	chyba				
RAN3 - 4002	139.539	0.002	X	-37.509	0.001	8	1.8		Fixed
09/11/19 11:43			Y	133.911	0.001				
			Z	10.480	0.001				

## Vyrovnané vektory

Vector Identifier	Vektor	Délka		Vektor	Tau	Test	QA
	délka	Resid.		Components	Resid.		
RAN3 - 4002	139.539	0.000	X	-37.509	0.000		
09/11/19 11:43			Y	133.911	0.000		
			Z	10.480	0.000		